

市民の森等利用状況調査の概要（平成25年度）

1. 調査の目的

本調査は、市民の森等の利用実態を把握するため、利用人数の計数調査、およびアンケートによる利用実態調査の実施を行い、今後の施設管理を検討する基礎資料を作成するものです。

2. 調査の方法

調査は対象箇所に調査員を配置し、下記の2種類の調査を実施しました。また調査にあたっては、北海道大学大学院農学研究院・愛甲研究室と共同実施しました。

■ 出入計数調査：出入数、利用者属性等についての記録。

① 調査員による計数記録

② センサー設置によるカウント

■ アンケート調査：利用者に配布。後日、郵送により回収。

2-1 調査場所

調査は市民の森6カ所、および自然歩道7カ所を対象に、30カ所の施設入口で実施しました。

■ 市民の森：盤溪、白川、南沢、豊滝、西野、手稲本町、

■ 自然歩道：円山ルート、藻岩山ルート、三角山～盤溪ルート、
平和の滝～手稲山ルート、中ノ沢～小林峠・源八沢ルート、
手稲山北尾根ルート、西岡レクの森ルート

なお、利用者計数およびアンケート調査は、下記の自然歩道7カ所で実施しました。
【円山】八十八カ所、【藻岩山】慈啓会病院、市民スキー場、【三角山～盤溪】山の手、
【平和の滝～手稲山】平和の滝、手稲山（山頂）、【中ノ沢～小林峠・源八沢】中ノ沢

2-2 調査日時

出入計数およびアンケート調査は春調査1回、夏調査1回、秋調査1回の合計3回、各3日間の合計9日で実施しました。曜日については平日、土曜日、日曜日または祝日の3日とし、調査時間はいずれも7時～17時（10時間）としました。

■ 春調査(1)：5/31（金）、6/1（土）、6/2（日）

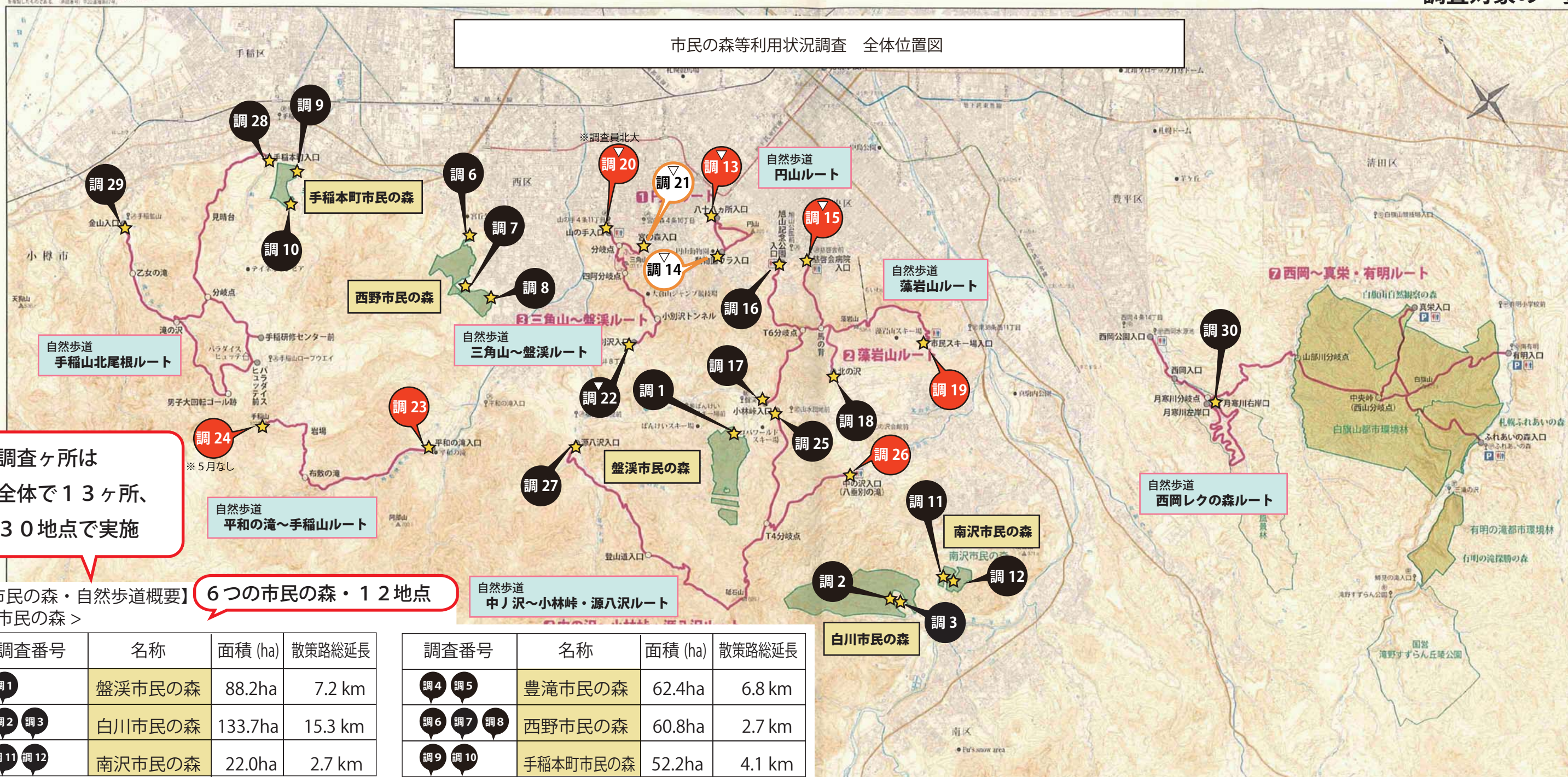
■ 夏調査(2)：8/2（金）、8/3（土）、8/4（日）

■ 秋調査(3)：10/11（金）、10/12（土）、10/13（日）

センサー設置による利用者計数調査は、6/1～10/30の期間で実施しました。

なお、年間利用者数の推計にあたっては、愛甲研究室によるエコカウンタ一年間計測値を元に算出を行いました。

市民の森等利用状況調査 全体位置図



調査ヶ所は
全体で13ヶ所、
30地点で実施

【市民の森・自然歩道概要】 6つの市民の森・12地点
＜市民の森＞

調査番号	名称	面積 (ha)	散策路総延長
調1	盤溪市民の森	88.2ha	7.2 km
調2 調3	白川市民の森	133.7ha	15.3 km
調11 調12	南沢市民の森	22.0ha	2.7 km

調査番号	名称	面積 (ha)	散策路総延長
調4 調5	豊滝市民の森	62.4ha	6.8 km
調6 調7 調8	西野市民の森	60.8ha	2.7 km
調9 調10	手稲本町市民の森	52.2ha	4.1 km

＜自然歩道＞

調査番号	名称	散策路総延長 (km)	入口 (各入口から山頂まで等の距離)
調13 調14	円山ルート	2.7km	2か所 (円山八十八ヶ所入口～円山山頂1km・円山動物園裏入口～円山山頂0.7km・円山八十八ヶ所入口～円山動物園裏入口1km)
調15 調16 調17 調18 調19	藻岩山ルート	12.5km	5か所 (慈啓会病院入口～山頂2.9km・市民スキー場～山頂2.5km・旭山記念公園～山頂4.0km・小林峠～山頂4.5km・北の沢～山頂2.4km)
調20 調21 調22	三角山～盤溪ルート	4.6km	3か所 (山の手～山頂1.4km・宮の森～山頂1.7km・小別沢～山頂2.5km)
調23 調24	平和の滝～手稲山ルート	5.5km	1か所 (平和の滝～手稲山山頂5.5km)
調25 調26 調27	中ノ沢～小林峠・源八沢ルート	14.9km	3か所 (源八沢～山頂6.8km・小林峠～山頂5.2km・中ノ沢～山頂5.1km)
調28 調29	手稲山北尾根ルート	13.2km	2か所 (金山入口～パラダイスヒュッテ前6.2km・手稲本町～手稲ランド研修センター5.7km)
調30	西岡レクの森ルート	4.5km	1か所

7ルートの自然歩道・18地点



- 市民の森
- 1 盤溪市民の森
 - 2 西野市民の森
 - 3 南沢市民の森
 - 4 手稲本町市民の森
 - 5 白川市民の森
 - 6 豊滝市民の森

- ＜凡例＞
- 調23 (with star icon) …センサー設置調査箇所
 - 調23 (with star icon) …エコカウンター設置箇所
 - 調23 (with star icon) …調査員・センサー配置調査箇所
 - 調23 (with star icon) …エコカウンター設置箇所
 - 調23 (with star icon) …センサー及び調査員配置なし調査箇所